

1 空圧・油圧・真空

直動システム・関連

ロボット・FA

制御・検出・計測

駆動・回転

軸受・素材・機械

動力伝達・伝動

搬送・運搬

ポンプ・送風機・粉体

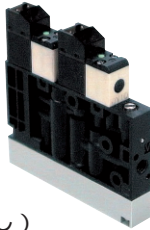
工場設備・環境



単体タイプ

MPV3 S 2 N A B 24 B L

本体タイプ S: 単体タイプ M: マニホールド  
 真空側ポート形状 2: Rc1/8タイプ  
 真空流量調整 N: 調整式  
 真空センサ AB: MPV3-AB  
 電磁弁(端子) L: コネクタタイプ  
 真空流路状態 電磁弁(電圧)



単体タイプ  
(センサなし)

MPV4 S V9 24 B

本体タイプ 真空センサ  
 電磁弁(電圧) 供給空気流路状態

- 圧力センサと破壊機能を搭載
- 最高8連までのマニホールドが可能

## 多機能真空切換弁MPV3形仕様

機種	MPV3	
構成	真空切換弁	真空破壊弁
使用圧力範囲 (MPa)	0.3 ~ 0.5	
供給流路状態	常時開 / 常時閉	
制御バルブ構造	パイロット型ポペット弁	
有効断面積 (mm <sup>2</sup> )	5.1	2.6
CV値	0.255	0.133
制御流量 [ ℓ/min (ANR) ]	約50	約60
マニホールド	max : 8連	

## 電磁弁仕様

定格電圧 (V)	DC	12, 24 100
	AC	200 (AC100Vにコンバータ使用により可能)
消費電力 (W)	DC	0.6 (ランプ・サージキラー付)
皮相電力 (VA)	AC100V	0.2 (ランプ・サージキラー付)
	AC200V	2.4 (ランプ・サージキラー付)
手動装置	ドライバ操作形ロッキングボタン	

- 従来タイプ (MPV3切換弁) の体積比較1/4、質量54gと小型軽量  
実装機・検査装置等のヘッドに直接搭載し、高速吸着搬送が可能です。
- MC4との本体共有化を計り、同スペースでエジェクタ/切換弁の選択が可能

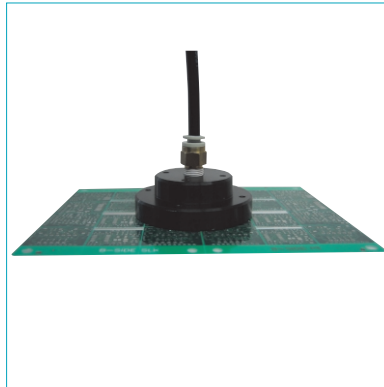
## 10mm幅真空切換弁MPV4形仕様

使用圧力範囲 (MPa)	0.25 ~ 0.6	
使用底角圧力 (MPa)	0.38/0.5	
真空破壊供給圧力範囲 (MPa)	0 ~ 0.5	
供給流路状態	常時開/常時閉	
制御バルブ構造 (真空発生弁)	パイロット型ポペット式	
制御バルブ構造 (真空破壊弁)	ポペット弁	
有効断面積 (mm <sup>2</sup> )	真空切換弁	真空破壊弁
	2.4	1.9
破壊流量 [ ℓ/min (ANR) ]	約10 (0.4MPa時)	
制御流量 [ ℓ/min (ANR) ]	19 (大気圧)	

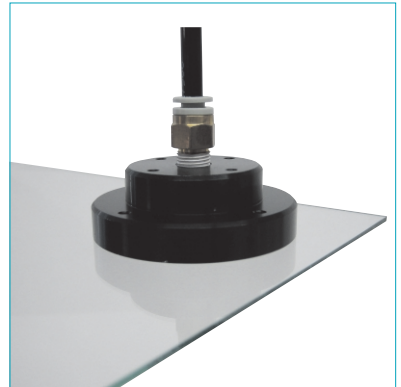
## 非接触搬送パッド COPシリーズ

- ベルヌーイの定理によりワークの非接触吸着・搬送を可能にしました。
- 非接触のためワークに吸着跡が残りません。

基板搬送



ガラス搬送



### ● 型式注文方法

COP - 40

非接触パッド COPシリーズ  
パッド径

## 非接触パッド COP仕様・価格

型式	COP-20	COP-40	COP-60	COP-80	COP-100
価格	23,000	25,000	35,000	40,000	48,000
使用流体	空気 (非腐食 / 不燃性気体)				
配管接続口径	M5	Rc1/8	Rc1/8	Rc1/4	Rc1/4
使用圧力範囲 [ MPa ]	0.15 ~ 0.5				
使用温度範囲 [ °C ]	0 ~ 60 (ただし凍結なきこと)				
吊上げ能力 [ N ]	1.3	5.1	8.5	24.5	39.2
空気消費量 [ L/min (ANR) ]	79	114	133	242	242
質量 [ g ]	13.5	59	102	171	230

吊上げ能力、空気消費量は供給空気圧力が0.5MPa時の性能で、吸着ワークは穴などが無い平らな物を吸着したときの性能です。

