



JR2200N mini

JR2400N/JR2500

JR2000シリーズ Desktop Robot

- ティーチングペンダントは、大きな画面を採用し、日本語表示にしました。座標が数値で表示され、mm表示/inch表示、英語、ドイツ語、イタリア語、スペイン語表示の切替ができます。
- 専用アプリケーションソフト「JRC-Points」は初心者でも簡単に使え、変数・関数・式等も扱うことができます。
- プログラム数255プログラム、容量で最大30000ポイントのティーチングデータが記憶可能になりました。
- ロボットの機能とは独立して動作する簡易シーケンサを内蔵しました。入出力はロボット本体の外部入出力ポートの一部を使用するため、ハードウェアを追加する必要があります。
- 標準でPC接続用RS-232Cコネクタが1系統、専用ティーチングペンダント用RS-422が1系統、オプションにより2系統追加可能。

JR2000シリーズデスクトップロボット仕様および価格

項目	型式 ^{*1}	3軸 (同時制御)				4軸 (同時制御)			
		JR2203N	JR2303N	JR2403N	JR2503N	JR2204N	JR2304N	JR2404N	JR2504N
価格 (標準仕様)		650,000	950,000	120,000	1,450,000	780,000	1,050,000	1,300,000	1,550,000
動作範囲	X軸・Y軸 (mm)	200×200	300×320	400×400	510×510	200×200	300×320	400×400	510×510
	Z軸 (mm)	50	100	150	150	50	100	150	150
	R軸					±360°	±360°	±360°	±360°
最大可搬重量	ワーク (kg)	7	11	11	11	7	11	11	11
	ツール (kg)	3.5	6	6	6	3.5	6	6	6
最高速度 (PTP駆動) ^{*2} ()内は設定範囲	X軸・Y軸 (mm/sec)	700 (7~700)	800 (8~800)	800 (8~800)	800 (8~800)	700 (7~700)	800 (8~800)	800 (8~800)	800 (8~800)
	Z軸 (mm/sec)	250 (2.5~250)	320 (3.2~320)	320 (3.2~320)	320 (3.2~320)	250 (2.5~250)	320 (3.2~320)	320 (3.2~320)	320 (3.2~320)
	R軸 (°/sec)					600 (6~600)	800 (8~800)	800 (8~800)	800 (8~800)
	最高速度 (CP駆動) ^{*2} ()内は設定範囲	X・Y・Z軸合成 (mm/sec)	500 (0.1~500)	800 (0.1~800)	800 (0.1~800)	800 (0.1~800)	500 (0.1~500)	800 (0.1~800)	800 (0.1~800)
許容慣性モーメント						65kg・cm ²	90kg・cm ²	90kg・cm ²	90kg・cm ²
分解能	X軸 (mm)	0.005	0.005	0.005	0.005	0.005	0.005	0.005	0.005
	Z軸 (mm)	0.0025	0.0025	0.0025	0.0025	0.0025	0.0025	0.0025	0.0025
	R軸					0.009°	0.009°	0.009°	0.009°
位置繰り返し精度 ^{*3}	X軸 (mm)	±0.006	±0.007	±0.007	±0.008	±0.01	±0.01	±0.01	±0.01
	Z軸 (mm)	±0.006	±0.007	±0.007	±0.008	±0.01	±0.01	±0.01	±0.01
外寸法W×D×H突起物を除く (mm)		320×387×540	560×529×649	584×629×799	676×728×799	320×387×655	560×529×840	584×629×890	676×728×890
重量 (kg)		18	35	42	43	18	35	42	43
駆動方式		5相パルスモータ駆動							
制御方式		PTP (Point to Point) 制御、CP (Continuous Path) 制御							
補間機能		3次元直線補間、3次元円弧補間							
位置教示方式		リモートティーチング (JOG) / 数値入力 (MDI)							
ティーチングシステム		当社オリジナルソフトウェアJR C-Pointsによる、簡単かつ汎用的なティーチングシステム ●簡単・位置やパラメータの設定だけで、簡単ティーチング。基本動作および各種アプリケーションに対応したシステムプログラムをオプションで供給。 ●汎用的：ユーザ独自のI/O制御動作などがプログラム可能。ポイント作業命令で記述。							
ティーチング形態		●ティーチングペンダント (オプション) による直接ティーチング ●JR C-Points (PCソフト) によるパソコンからのオフラインティーチング (オプション)							
画面表示	表示単位の切り替え	mm, inch							
	表示言語の切り替え	日本語、英語、フランス語、スペイン語、イタリア語、ドイツ語、韓国語、中国語 (簡体字のみ)							
プログラム数		255プログラム							
ポイント記憶容量 ^{*4}		最大30,000ポイント							
外部インターフェース		RS422 1ch (ティーチングペンダント専用)							
		RS232C 1ch (PC専用 COM1)							
		RS232C 2ch (外部機器用 COM2, COM3) (オプション)							
外部入出力		I/O-SYS 入力16点/出力16点 I/O-1 入力8点/出力8点 (リレー出力4点を含む) (オプション)							
簡易PLC機能		100プログラム (1,000ステップ/1プログラム)							
電源		AC90 - 132V/AC180 - 250V (単相)							
電源容量		200VA							
使用時間温度		0 ~ 40							
相対湿度		20 ~ 90% (結露なきこと)							

*1 2軸仕様もあります。(仕様につきましては別途お問合せ下さい) 参考 最大可搬重量(ツール/ワーク): JR2202N - 6.5kg/7kg JR2302N, JR2402N, JR2502N - 10kg/11kg

*2 最高速度は条件によって変わります。最大可搬重量設定では、最高速度は出ません。

*3 位置繰り返し精度は本体温度が一定の場合に限ります。また、絶対精度を保証するものではありません。

*4 記憶領域が共用のため、ポイント属性データ・ポイント作業データ・シーケンサが増えると、ポイントデータ記憶数は減少します。

(標準付属品) ●電源ケーブル ●取扱説明書 (CD-ROM)

(オプション品) ●ティーチングペンダント ●スイッチボックス (CE仕様のみ) ●I/O SYSケーブル、I/O-1ケーブル ●専用ソフト (JR C-Points) Windows® 2000/XP対応

空圧・油圧・真空

直動システム・関連

ロボット

制御・検出・計測

駆動・回転

軸受・素材・機械

動力伝達・伝動

搬送・運搬

ポンプ・送風機粉体

工場設備・環境